Восстановление пропущенных значений в спутниковых снимках методами машинного обучения на примере данных температуры поверхности Земли

Сарафанов М.И., Казаков Э.Э.



Введение

Актуальность

Спутниковые снимки стали неотъемлемой частью исследований в науках о Земле. Однако, использовать получаемые спутниковые снимки во многих случаях затруднительно, или даже невозможно, по причине большого количества пропусков.

Пропуски в спутниковых снимках препятствуют процессам мониторинга природных объектов и осложняют анализ полученных данных. Для решения проблемы заполнения пропусков существует множество подходов. Ниже представлена одна из некоторых классификаций методов заполнения пропусков в пространственных данных:



Методы на основе анализа временных рядов;



Методы, использующие пространственную информацию;



Подходы с использованием пространственно-временных закономерностей.

Цель работы

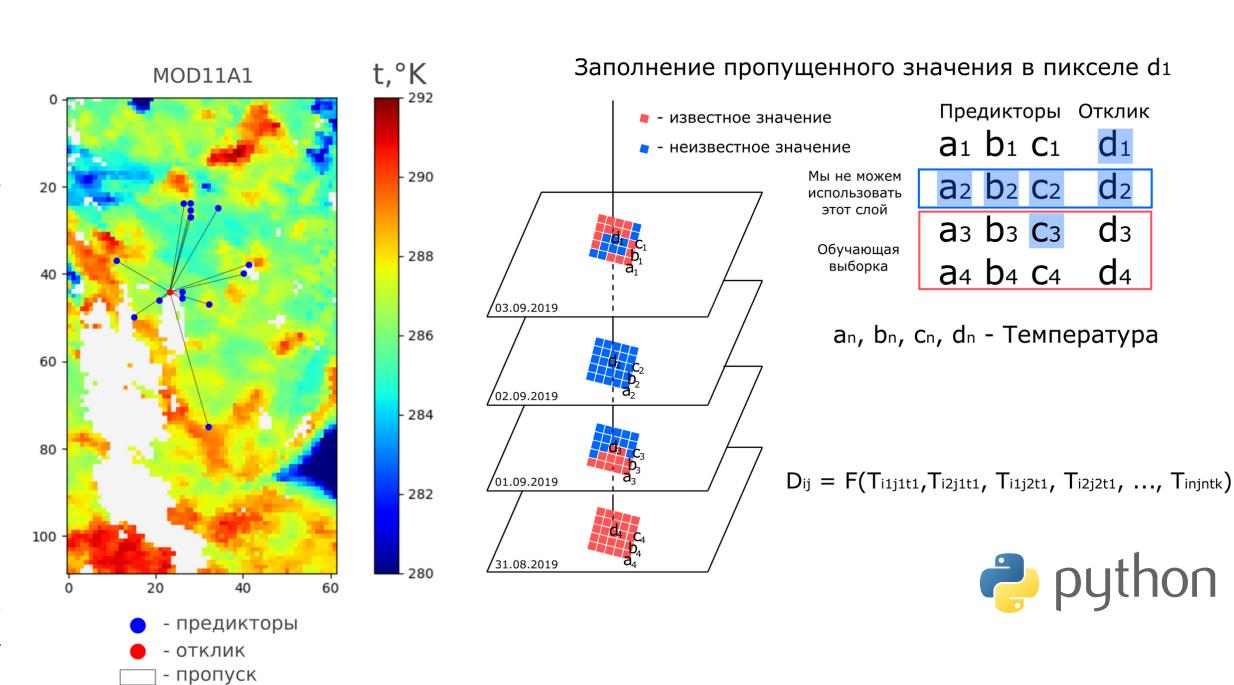


рамках нашего исследования мы предлагаем метод восстановления данных в пропусках. Верификация модели была произведена на данных температуры поверхности Земли, получаемых сенсором MODIS (спутник Terra) и SLSTR (Sentinel-3). Использовались однодневные (продукт MOD11A1), КОМПОЗИТЫ мгновенные данные MODIS (продукт MOD11_L2) и мгновенные данные Sentinel (продукт Sentinel-3 LST)

Методы

Мы предполагаем, что существует возможность восстановить значения в пропуске, используя известные значения на том же снимке, основываясь на наблюдениях этих взаимосвязей в прошлые периоды. Аппроксимирующую функцию можно построить с помощью алгоритмов машинного обучения. Так, можно использовать метод опорных векторов, ЛАССО регрессию, случайный лес или к-ближайших соседей.

Предикторами могут быть выбраны все известные пиксели на снимке, 100 случайных известных пикселей, или некоторое количество (в рамках данной работы - 40) ближайших к пропуску пикселей из того же типа земель, что и пропущенный пиксель.



Валидация осуществлялась на 3х продуктах:

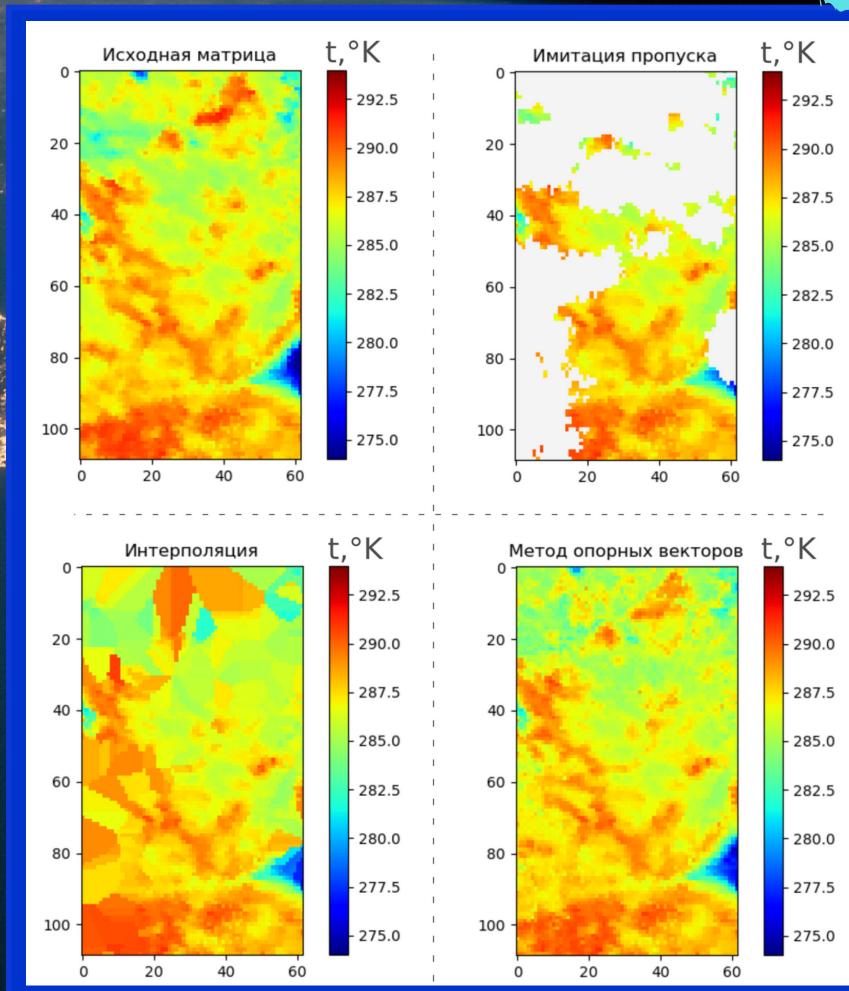
- 1) MOD11A1 (однодневные композиты с сенсора MODIS)
- 2) MOD11_L2 (мгновенные данные с сенсора MODIS)
- 3) Sentinel-3 LST (мгновенные данные с сенсора SLSTR Sentinel-3)

3 тестовые территории:

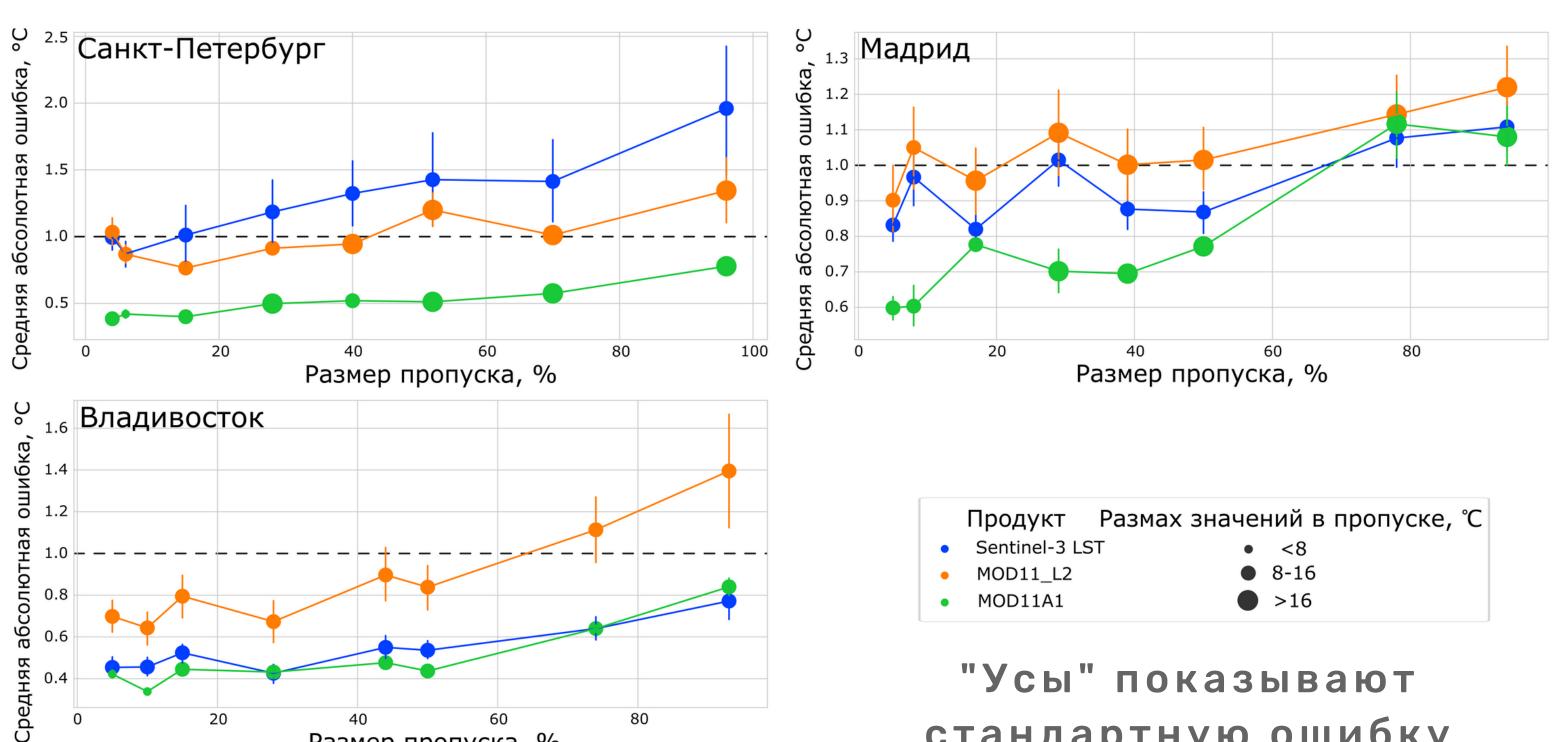
- а) Санкт-Петербург
- b) Мадрид
- с) Владивосток

Различные типы пропусков

Для каждого продукта на каждой тестовой территории выбирались 6 снимков, в которых генерировались 8 типов пропусков различной формы и размеров (от 4 до 96% процентов на снимке).



Зависимость величины ошибки от размера пропуска и размаха значений в нём



80

0

20

40

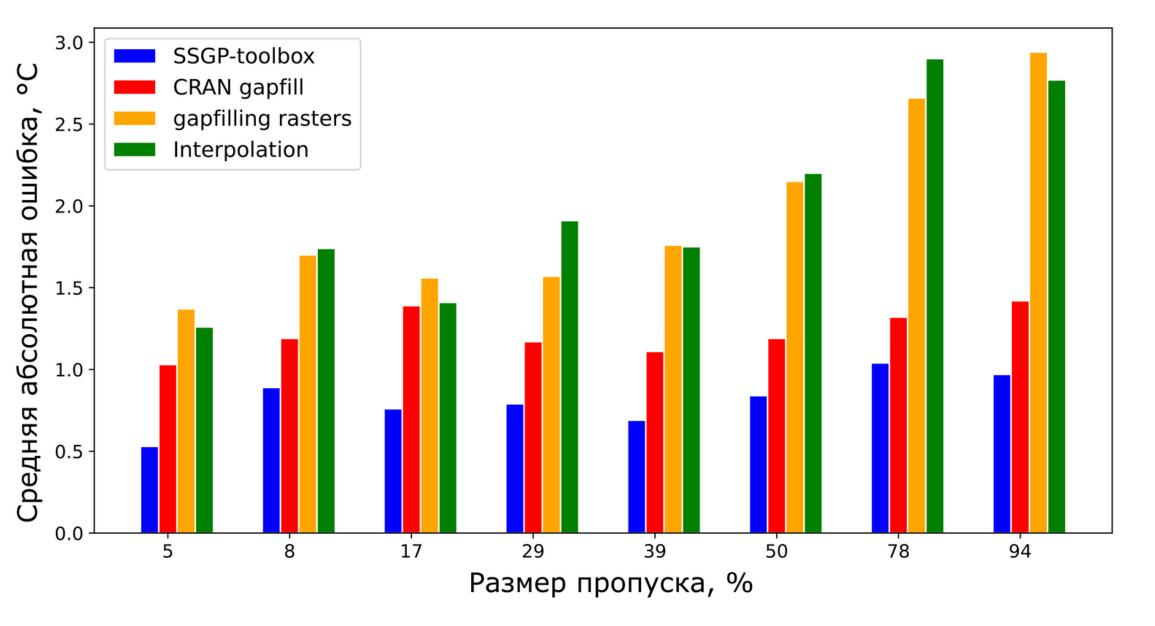
Размер пропуска, %

"Усы" показывают стандартную ошибку



Сравнение с аналогами

Среди open-source решений мы производили сравнение с алгоритмами восстановления пропусков на языке R - "CRAN gapfill" и "gapfilling rasters"



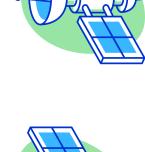
На рисунке показаны результаты сравнения алгоритмов восстановления пропусков на снимках продукта MOD11A1 для Мадрида. Из графика видно, что предложенный нами алгоритм (Simple Spatial Gapfilling Processor toolbox (SSGP-toolbox)) превосходит в точности своих конкурентов.

Заключение





Был реализован модуль для заполнения пропусков в данных дистанционного зондирования (ДДЗ) на языке Python и выложен в открытый доступ через репозиторий github;

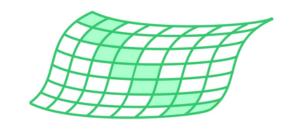


Алгоритм превосходит в точности рассмотренные аналоги. При этом "CRAN gapfill" считается одним из наиболее точных решений для задачи восстановления пропусков в ДДЗ;



Алгоритм позволяет восстанавливать значения в температурных полях со средним значением средней абсолютной ошибки менее чем 1 градус, при этом оценивает неопределенность прогноза;

 $S_{\text{imple}}S_{\text{patial}}G_{\text{apfilling}}P_{\text{rocessor}}-toolbox$





https://github.com/Dreamlone/SSGP-toolbox